

**Б.А. ХУДАЯРОВ**, д.т.н., Ташкентский институт ирригации и мелиорации, г. Ташкент, Республика Узбекистан,  
**З.У. ЮЛДАШЕВ**, ст. преп. Ташкентский институт ирригации и мелиорации, г. Ташкент, Республика Узбекистан

### **ОБ ОДНОМ АЛГОРИТМЕ РЕШЕНИЯ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ ЗАДАЧИ О КОЛЕБАНИЯХ ВЯЗКОУПРУГИХ ЭЛЕМЕНТОВ ТОНКОСТЕННЫХ КОНСТРУКЦИЙ**

Исследуется задача о флаттере вязкоупругих пластин типа параллелограмма, обтекаемых потоком газа. Разработаны методика и алгоритм численного решения интегро-дифференциальных уравнений. Приведены результаты расчетов критической скорости флаттера. Ил.: 4. Библиогр.: 9 назв.

**Ключевые слова:** флаттер, вязкоупругий элемент, алгоритм, интегро-дифференциальное уравнение.

**Постановка проблемы и анализ литературы.** В последние годы большое внимание уделяется задаче о колебаниях пластин и оболочек, обтекаемых в сверхзвуковом потоке газа. Эти задачи представляют интерес в связи с вибрацией обшивки современных летательных аппаратов. Большинство работ было посвящено исследованию флаттера канонических элементов (прямоугольных пластин и панелей) летательного аппарата, обтекаемых в потоке газа. Однако, некоторые элементы обшивки летательных аппаратов имеют форму параллелограмма или трапеции. Теоретических исследований задачи о колебаниях пластин в форме параллелограмма или трапеции в потоке газа очень мало.

Проблемы алгоритмизации задачи механики сплошных сред изучены в работах А.Ф. Верланы [1, 2], Г.Е. Пухова [3], В.К. Кабулова [4], Ф. Бадалова и Х. Эшматова [5] и других. Вопросы разработки и реализации на ЭВМ алгоритмов решения нестационарных задач аэроупругости при дозвуковых скоростях полета рассмотрены в работе [6]. Разработаны экономичные алгоритмы приведения к нормальному виду и решения уравнений аэроупругости при учете большого количества форм собственных колебаний, полученных из уравнений динамики полета и колебаний упругой конструкции летательного аппарата в линейной постановке методом разложения по формам колебаний.

Однако, несмотря на имеющиеся в этой области исследования ряда авторов, до настоящего времени не было научных работ, где были бы разработаны методы и эффективные численные алгоритмы для решения нелинейных интегро-дифференциальных уравнений (ИДУ) динамических

задач вязкоупругих элементов тонкостенных конструкций с сингулярными ядрами, а также не разработан комплекс прикладных программ.

**Цель данной работы** – разработать методы и численные алгоритмы для решения нелинейных задач о флаттере вязкоупругих элементов летательного аппарата. Для вычисления критической скорости флаттера предлагается численный метод и алгоритм решение нелинейных ИДУ с сингулярными ядрами. На основе разработанного вычислительного алгоритма создан комплекс прикладных программ.

Рассмотрим вязкоупругую пластину типа параллелограмма, обтекаемую в потоке газа со скоростью  $V$ . Аэродинамическое давление учитываем по поршневой теории А.А. Ильюшина [1]. Форма и размеры пластины показаны на рис. 1 а. Степень ее отклонения от прямоугольной пластины характеризуется углом  $\gamma$  [2]. С помощью следующего преобразования

$$\xi = x, \quad \eta = y - \theta x, \quad \theta = \operatorname{tg} \gamma$$

параллелограмм с областью  $G$  и границей  $\Gamma$  на плоскости  $(x, y)$  отображается на прямоугольную область  $G_0$  с границей  $\Gamma_0$  на плоскости  $(\xi, \eta)$  (рис. 1 б). В дальнейшем параметр  $\theta$  примем в качестве параметра, характеризующего отклонение параллелограммной пластины от канонической прямоугольной.

Уравнения движения вязкоупругих пластин типа параллелограмма в потоке газа имеют вид

$$\begin{aligned} & D(1 - R^*) \left\{ \frac{\partial^4 w}{\partial \xi^4} - 4\theta \frac{\partial^4 w}{\partial \xi^3 \partial \eta} + 2(1 + 3\theta^2) \frac{\partial^4 w}{\partial \xi^2 \partial \eta^2} - \right. \\ & \left. - 4\theta(1 + \theta^2) \frac{\partial^4 w}{\partial \xi \partial \eta^3} + (1 + \theta^2)^2 \frac{\partial^4 w}{\partial \eta^4} \right\} + \rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} + B \frac{\partial w}{\partial t} + \\ & + BV \left( \frac{\partial w}{\partial \xi} - \theta \frac{\partial w}{\partial \eta} \right) + B_1 V^2 \left[ \left( \frac{\partial w}{\partial \xi} \right)^2 - 2\theta \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial w}{\partial \xi} + \theta^2 \left( \frac{\partial w}{\partial \eta} \right)^2 \right] = 0. \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь  $D = \frac{Eh^3}{12(1 - \mu^2)}$  – жесткость при изгибе;  $h$  – толщина пластинки;  $E$  – модуль упругости;  $\mu$  – коэффициент Пуассона;  $\rho$  – плотность материала;  $B = \frac{\aleph p_\infty}{V_\infty}$ ,  $B_1 = \frac{\aleph(\aleph + 1)p_\infty}{4V_\infty^2}$ ,  $\aleph$  – показатель

политропы газа;  $p_\infty, V_\infty$  – соответственно давление и скорость звука в невозмущенном потоке газа.

Представим перемещение  $w(\xi, \eta, t)$  в виде разложения по функциям  $\varphi_{nm}(\xi, \eta)$ , удовлетворяющим соответствующим граничным условиям

$$w(\xi, \eta, t) = \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^L w_{nm}(t) \varphi_{nm}(\xi, \eta), \quad (2)$$

где  $w_{nm} = w_{nm}(t)$  – искомые функции времени.

Поставляя (2) в (1) и выполняя процедуру Бубнова-Галеркина для определения  $w_{nm}(t)$  получим систему нелинейных интегродифференциальных уравнений Вольтерра в виде

$$\begin{aligned} \ddot{w}_{kl} + M_{\lambda,1} \dot{w}_{kl} + \Omega^2 \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^L \left\{ \left[ n^4 + 2(1+3\theta^2)\lambda^2 n^2 m^2 + (1+\theta^2)^2 \lambda^4 m^4 \right] \delta_{nkml} + \right. \\ \left. + \frac{640\lambda nm}{\pi^2} \left[ n^2 + (1+\theta^2)\lambda^2 m^2 \right] \gamma_{nkml} \right\} (1-R^*) w_{nm} + \\ + 4M^* M_{\lambda,1} \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^L (n \gamma_{nk} \delta_{ml} - m \theta \delta_{nk} \gamma_{ml}) w_{nm} + \\ + M_1 M^{*2} \sum_{n,i}^N \sum_{m,j=1}^L \Gamma_{klnmij} w_{nm} w_{ij} = 0, \end{aligned} \quad (3)$$

$$w_{nm}(0) = w_{onm}, \quad \dot{w}_{nm}(0) = \dot{w}_{onm}, \quad k = \overline{1, N}; \quad l = \overline{1, L}.$$

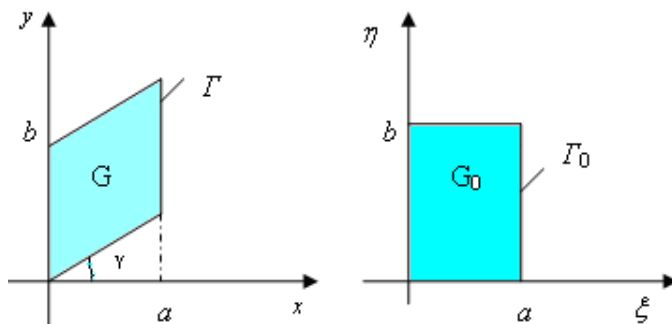


Рис 1. Геометрия пластинки.

Здесь

$$M_{\lambda_1} = \aleph \lambda_1 M_p^2; \quad \lambda_1 = \frac{a}{h}; \quad M_p^2 = \frac{P_\infty}{\rho V_\infty^2}; \quad \Omega^2 = \frac{\pi^4}{12(1-\mu^2)} M_E^2 \left(\frac{h}{a}\right)^2;$$

$$M_E^2 = \frac{E}{\rho V_\infty^2}; \quad \lambda = \frac{a}{b}; \quad \delta_{nkml} = \delta_{nk} \delta_{ml}; \quad \gamma_{nkml} = \gamma_{nk} \gamma_{ml};$$

$$\delta_{nk} = \begin{cases} 1, & \text{если } n = k, \\ 0, & \text{если } n \neq k. \end{cases} \quad \gamma_{nk} = \begin{cases} \frac{k}{k^2 - n^2}, & \text{если } (k+n) \text{ нечетно,} \\ 0, & \text{если } (k+n) \text{ четно.} \end{cases}$$

$$\delta_{ml} = \begin{cases} 1, & \text{если } m = l, \\ 0, & \text{если } m \neq l. \end{cases} \quad \gamma_{ml} = \begin{cases} \frac{l}{l^2 - m^2}, & \text{если } (m+l) \text{ нечетно,} \\ 0, & \text{если } (m+l) \text{ четно.} \end{cases}$$

$$M_1 = \frac{\aleph(\aleph+1)}{4} M_p^2; \quad M^* = \frac{V}{V_\infty};$$

$$\Gamma_{klnmij} = 16ni\gamma_{1kni}\gamma_{2lmj} - \frac{\theta}{2} nm\pi\lambda\delta_{1nik}\delta_{2mjl} + 16\theta^2 ml\lambda^2 \gamma_{2kni}\gamma_{1lmj};$$

$$\gamma_{1kni} = \gamma_{k-n+i} + \gamma_{k+n-i} + \gamma_{k-n-i} + \gamma_{k+n+i};$$

$$\gamma_{2lmj} = \gamma_{l-m+j} + \gamma_{l+m-j} - \gamma_{l-m-j} - \gamma_{l+m+j};$$

$$\delta_{1nik} = \delta_{n-i-k} - \delta_{n-i+k} + \delta_{n+i-k} - \delta_{n+i+k};$$

$$\delta_{2mjl} = \delta_{m-j+l} + \delta_{m+j-l} - \delta_{m-j-l} - \delta_{m+j+l};$$

$$\gamma_{2kni} = \gamma_{k-n+i} + \gamma_{k+n-i} - \gamma_{k-n-i} - \gamma_{k+n+i};$$

$$\gamma_{1lmj} = \gamma_{l-m+j} + \gamma_{l+m-j} + \gamma_{l-m-j} + \gamma_{l+m+j};$$

$$\delta_i = \begin{cases} 1, & \text{при } i = 0, \\ 0, & \text{при } i \neq 0. \end{cases} \quad \gamma_k = \begin{cases} \frac{1}{k}, & \text{если } k - \text{нечетное,} \\ 0, & \text{если } k = 0 \text{ или четное.} \end{cases}$$

Интегрируя систему (3) два раза по  $t$ , запишем ее в интегральной форме. Полагая затем  $t = t_p$ ,  $t_p = p\Delta t$ ,  $p = 1, 2, \dots$  ( $\Delta t = \text{const}$  – шаг интерполяции) и заменяя интегралы некоторыми квадратурными формулами, для вычисления  $w_{pnm} = w_{nm}(t_p)$ , получим рекуррентную формулу

$$\begin{aligned}
w_{pkl} = & \frac{1}{1 + A_p M_{\lambda_1}} \left\{ w_{okl} + (\dot{w}_{okl} + M_{\lambda_1} w_{okl}) t_p - \sum_{r=0}^{p-1} A_r \left\{ M_{\lambda_1} w_{rkl} + (t_p - t_r) \left[ \Omega^2 \times \right. \right. \right. \\
& \times \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^L \left\{ \left[ n^4 + 2(1 + 3\theta^2) \lambda^2 m^2 n^2 + (1 + \theta^2)^2 \lambda^4 m^4 \right] \delta_{nkl} + \frac{64 \theta \lambda n m}{\pi^2} \left[ n^2 + (1 + \theta^2) \lambda^2 m^2 \right] \times \right. \\
& \left. \left. \left. \times \gamma_{nkl} \right\} \left( w_{rnm} - \frac{A}{\alpha} \sum_{s=0}^r B_s \ell^{-\beta t_s} w_{r-s, nm} \right) + 4M^* M_{\lambda_1} \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^L (\gamma_{nk} \delta_{ml} n - \theta m \delta_{nk} \gamma_{ml}) w_{rnm} + \right. \\
& \left. \left. \left. + M_1 M^{\ast 2} \sum_{n,i=1}^N \sum_{m,j=1}^L \Gamma_{klnmij} w_{rnm} w_{rij} \right\} \right\}, \quad p = 1, 2, \dots, \quad k = \overline{1, N}; \quad l = \overline{1, L},
\end{aligned} \tag{4}$$

где  $A_p, B_s$  – коэффициенты квадратурной формулы трапеции;  $A$  – параметр вязкости;  $\alpha$  – параметр сингулярности, определяемый экспериментом;  $\beta$  – параметр затухания.

Благодаря предложенному подходу в алгоритме для численного решения задачи в формуле (4) множитель  $t_p - t_j$  при  $j = p$  принимает нулевое значение, т.е. последнее слагаемое суммы равно нулю. Поэтому суммирование осуществляется от нуля до  $p - 1$  ( $j = \overline{0, p - 1}$ ).

Таким образом, согласно численного метода [3] относительно неизвестных получим систему линейных алгебраических уравнений. Для решения системы используется метод Гаусса.

В качестве критерия, определяющего критическую скорость флаттера, принимаем условие, что при этой скорости амплитуда колебаний изменяется по гармоническому закону (рис. 2).

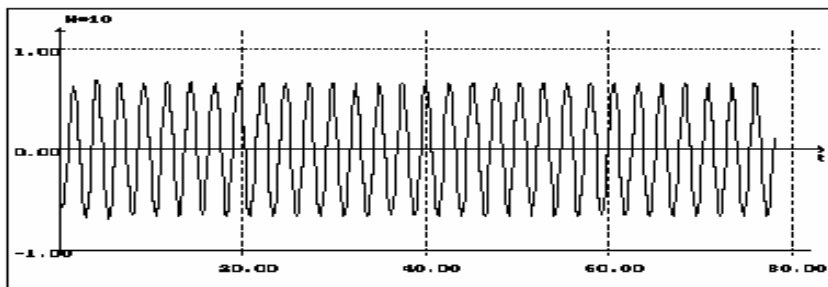


Рис. 2. Зависимость прогиба пластины от времени  $t$  при  $V = V_{кр}$

При скорости  $V > V_{кр}$  происходит колебательное движение с интенсивно нарастающими амплитудами, которое может привести к разрушению конструкции (рис. 3). В случае, когда скорость потока меньше критической  $V < V_{кр}$ , амплитуда колебаний пластинки затухает (рис. 4) [4].

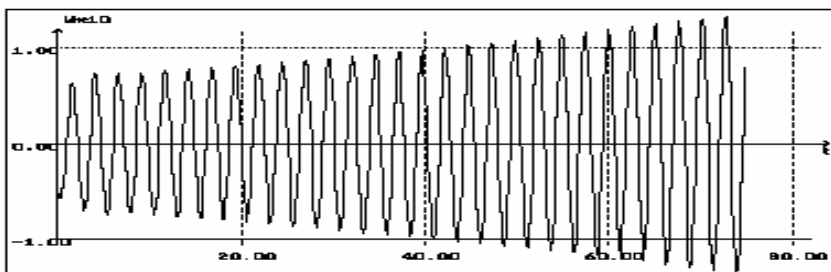


Рис. 3. Зависимость прогиба пластины от времени  $t$  при  $V > V_{кр}$

Исследовалось влияние вязкоупругих свойств материала пластинки на критические значения скорости флаттера. Результаты вычислений, показывают, что решения упругих ( $A = 0$ ) и вязкоупругих ( $A > 0$ ) задач существенно различаются между собой. Например, при увеличении параметра  $A$  от нуля до значения 0,1 критическая скорость флаттера уменьшается на 45%.

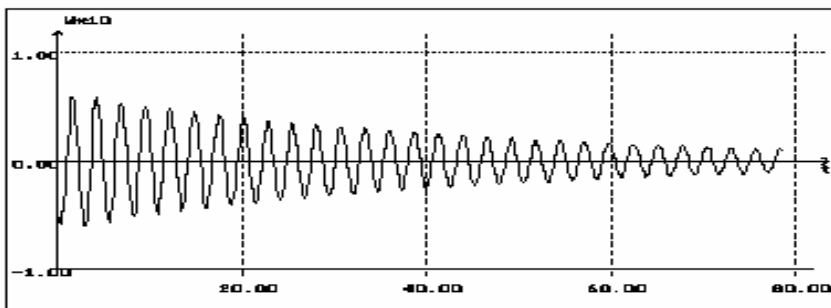


Рис. 4. Зависимость прогиба пластины от времени  $t$  при  $V < V_{кр}$

Далее исследовано влияние параметра сингулярности  $\alpha$  на критическую скорость флаттера. С увеличением параметра  $\alpha$  эта скорость возрастает. Далее изучено влияние параметра затухания  $\beta$  на критические скорости флаттера пластинки. Влияние параметра  $\beta$  ядра

наследственности на скорость флаттера пластинки по сравнению с влиянием параметра вязкости  $A$  и сингулярности  $\alpha$  незначительно.

**Выводы.** На основании полученных результатов можно заключить, что учет вязкоупругих свойств материала пластинки приводит к уменьшению критической скорости флаттера  $V_{кр}$ , с которой начинается явление флаттера.

Отметим также, что при скорости потока меньшей, чем  $V_{кр}$ , влияние вязкоупругого свойства материала уменьшает амплитуду и частоту колебаний. Если же скорость потока превышает  $V_{кр}$ , то вязкоупругое свойство материала оказывает уже дестабилизирующее влияние.

**Список литературы:** 1. Верлань А.Ф. Интегральные уравнения: Методы, алгоритмы, программы / А.Ф. Верлань, В.С. Сизиков. – К.: Наукова думка, 1986. – 543 с. 2. Верлань А.Ф. Численное решение нелинейных задач динамики вязкоупругих систем / А.Ф. Верлань, Х. Эшматов, Б. Худаяров, Ш.П. Бобоназаров // Электронное моделирование. – 2004. – Т. 26. – № 3. – С. 3–14. 3. Пухов Г.Е. Приближенные методы математического моделирования, основанные на применении дифференциальных Т-преобразований / Г.Е. Пухов. – К.: Наукова думка, 1988. – 216 с. 4. Кабулов В.К. Проблемы алгоритмизации в теории вязкоупругости / В.К. Кабулов // Вопр. вычисл. и прикл. математики. – Ташкент. – 1996. – Вып. 102. – С. 4 – 18. 5. Бадалов Ф.Б. О некоторых методах решения систем интегродифференциальных уравнений, встречающихся в задачах вязкоупругости / Ф.Б. Бадалов, Х. Эшматов, М. Юсупов // Прикладная математика и механика. – 1987. – Т. 51. – № 5. – С. 867 – 871. 6. Буриев Т. О некоторых экономических алгоритмах решения задач нестационарной аэроупругости / Т. Буриев // Вопр. вычисл. и прикл. математики. – 1990. – № 88. – С. 32–48. 7. Ильюшин А.А. Закон плоских сечений в аэродинамике больших сверхзвуковых скоростей / А.А. Ильюшин // Прикладная математика и механика. – 1956. – Т. 20. – Вып. 6. – С. 733 – 753. 8. Григолюк Э.И. Проблемы нелинейного деформирования: Метод продолжения решения по параметру в нелинейных задачах механики твердого тела / Э.И. Григолюк, В.И. Шалашилин. – М.: Наука, 1988. – 232 с. 9. Худаяров Б.А. Математичне моделювання нелінійного флаттера в'язкопружних елементів літального апарату в надзвуковому потоці газу: автореф. дис. на здобуття наук. степеня д-ра техн.наук: 01.05.02 "Математичне моделювання та обчислювальні методи" / Б.А. Худаяров. – Київ, 2008. – 36 с.

УДК 539.3

**Про один алгоритм рішення інтегро-диференціальних рівнянь завдання про коливання в'язкопружних елементів тонкостінних конструкцій // Б.А. Худаяров, З.У. Юлдашев // Вісник НТУ "ХПІ". Тематичний випуск: Інформатика і моделювання. – Харків: НТУ "ХПІ". – 2011. – № 36. – С. 189 – 196.**

Досліджується завдання про флаттер в'язкопружних пластин типу паралелограма, обтічних потоком газу. Розроблені методика і алгоритм чисельного рішення інтегро-диференціальних рівнянь. Приведені результати розрахунків критичної швидкості флаттеру. Лл.: 4. Бібліогр. 9 назв.

**Ключові слова:** флаттер, в'язкопружний елемент, алгоритм, інтегро-диференціальне рівняння.

UDC 539.3

**About one algorithm of solution integro-differential equations tasks about vibrations of viscoelastic elements thin-walled constructions / B.A. Khudayarov, Z.U. Yuldashev**

// Herald of the National Technical University "KhPI". Subject issue: Information Science and Modelling. – Kharkov: NTU "KhPI". – 2011. – №. 36. – P. 189 – 196.

The flutter of viscoelastic plates streamlined by a gas current are investigated. The method and algorithm for the numerical solution of integro-differential equations. The results of the flutter critical speed calculation have been given. Figs: 4. Refs.: 9 titles.

**Keywords:** flutter, visco-elastic elements, algorithm, integro-differential equations.

*Поступила в редакцию 15.06.2011*