

**А.Н. БОРИСЕНКО**, д-р техн. наук, проф., НТУ “ХПИ”  
**Б.И. КУБРИК**, канд. техн. наук, доцент, , НТУ «ХПИ»  
**А.Б. БОГАЕВСКИЙ**, д-р техн. наук, проф. ХНАДУ;  
**О.В. ЛАВРИНЕНКО**, преп.-стаж., НТУ «ХПИ».

## **ПОСТРОЕНИЕ ОБОБЩЕННОЙ СТРУКТУРЫ И МАТЕМАТИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЙ ПАРАМЕТРОВ РЕЖИМОВ РАБОТЫ ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКОЙ УСТАНОВКИ**

Статья посвящена созданию обобщенной структуры и построению математических моделей преобразователей параметров движения топливодозирующего органа и скорости вращения турбокомпрессора дизель – генераторной установки с наддувом в массу дополнительного воздуха, подаваемого в дизель при набросе нагрузки.

**Ключевые слова:** математическая модель, дизель, клапан, двигатель.

**Постановка проблемы.** Дизель-электрические агрегаты получили широкое распространение в качестве источников электрической энергии во многих отраслях народного хозяйства. Для повышения энергетических показателей эти установки снабжаются автономным турбокомпрессором, подающим воздух в дизель и улучшающим, тем самым, процесс сгорания и превращения энергии топлива механическую работу. Однако в переходных режимах работы, вызванных набросами нагрузки, турбокомпрессор вследствие своей инерциальности не успевает в полной мере наращивать подачу наддувочного воздуха и рабочий процесс дизеля протекает неудовлетворительно [1]. Для улучшения последнего обеспечиваются специальные мероприятия по дополнительному воздухоснабжению дизеля [2].

Анализ литературы показывает, что в настоящее время уже имеются некоторые технические решения, обеспечивающие дополнительное воздухоснабжение дизель – генераторов с газотурбинным наддувом в переходных режимах работы [3 - 6], с учетом ряда управляющих и возмущающих воздействий. При этом, однако, отсутствует обобщенная структура преобразователя соответствующих параметров в массу дополнительного воздуха и математические модели происходящих при этом процессов.

**Цель статьи.** Построение математической модели и синтез обобщенной структуры преобразователя параметров управления и режима работы дизель – генератора при массе дополнительному подаваемого воздуха.

Составим математическую модель процессов, описанных в [7 - 9].

На работающем двигателе измеряются скорость движения топливодозирующего органа ВНР и угловая скорость турбокомпрессора  $\omega_k$  с помощью датчиков, выходные сигналы которых можно записать как

$$U_{\text{HP}} = K_{\text{HP}} V_{\text{HP}} \quad (1)$$

$$U_{\text{TK}} = K_{\text{TK}} \omega_k, \quad (2)$$

где  $K_{\text{HP}}$  – коэффициент передачи датчика скорости топливодозирующего органа,  $K_{\text{TK}}$  – коэффициент передачи датчика угловой скорости ТК.

Разностный сигнал этих датчиков интегрируется

$$U = \frac{1}{T_H} \int_{t_0}^{t_k} (K_{\text{HP}} V_{\text{HP}} - K_{\text{TK}} \omega_k) dt > 0, \quad (3)$$

где  $T_H$  – постоянная интегратора, и после усиления подается на обмотку электродинамического преобразователя (ЭДП), управляющего запорным клапаном дополнительного воздухоснабжения.

Перемещение якоря ЭДП определяется по формуле

$$X_{\text{вых}}(t) = \frac{K_{\mathcal{EM}} V_s}{D_s}, \quad (4)$$

$$\text{где } D_s = \left( T_s \frac{di}{dt} + 1 \right) \left( T_1^2 \frac{d^2 X}{dt^2} + T_2 \frac{dX}{dt} + 1 \right);$$

$T_s$  – электрическая постоянная времени электромагнита;

$i$  – мгновенное значение тока в обмотке электромагнита;

$X$  – перемещение якоря электромагнита;

$$T_1 = \sqrt{\frac{m}{k_\Pi}};$$

$$T_2 = \frac{\eta_{\mathcal{EM}}}{k_\Pi};$$

$V_s$  – напряжение на обмотке электромагнита;

$k_\Pi$  – жесткость пружины электромагнита;

$m$  – масса подвижных частей электромагнита;

$K_{\mathcal{EM}}$  – коэффициент передачи электромагнита;

$\eta_{\mathcal{EM}}$  – коэффициент демпфирования электромагнита.

$V(t) = K_{PEC} X(t)$ , где  $K_{PEC}$  – коэффициент пропорциональности между выходным сечением клапана и перемещением якоря электромагнита.

Подача дополнительного воздуха приводит к увеличению давления наддува

$$P_S = P_{\text{TK}} + K_b K_{PEC} X(t), \quad (5)$$

где  $P_{\text{TK}}$  – давление наддува, создаваемое турбокомпрессором;

$K_b$  – коэффициент пропорциональности между массой и давлением дополнительного воздуха.

При резком увеличении топливоподачи в случае наброса нагрузки сигнал (3) растет, поскольку  $\omega_k$  изменяется много медленнее цикловой подачи топлива (на реальном двигателе), вызывает увеличение хода клапана, согласно (4), и подачу дополнительного воздуха в дизель, масса которого равна с учетом (3), (4), (5)

$$Q_{\Delta}(t) = \frac{K_{pec}}{T_H} \cdot \frac{\int_{t_0}^{t_k} (K_{HP}V_{HP} - K_{TK}\omega_k) dt}{D_s} \quad (6)$$

где  $K_{ЭДП}$  – коэффициент передачи электродинамического преобразователя по перемещению.

Подача дополнительного воздуха приводит к росту  $\omega_k$ , что ранее уже отмечалось, и уменьшению напряжения (3). Увеличение  $\omega_k$  влечет за собой возрастание  $P_{TK}$ , а снижение напряжения на обмотке исполнительного органа (электромагнитного или электродинамического преобразователя) – снижение массы дополнительного воздуха  $Q_{\Delta}$ . Однако

$$P_s = P_{TK} + K_b Q_{\Delta} \approx const \quad (7)$$

При выходе дизеля в установившийся режим работы  $K_{HP}V_{HP} = K_{TK}\omega_k$  и дополнительное воздухоснабжение согласно (3) отсутствует.

Таким образом, в рассмотренной модели  $Q_{\Delta} = Q_{\Delta}(P_{TK}, h_p)$ , благодаря чему имеет место согласование топливоподачи и воздухоснабжения дизеля в переходных режимах.

При плавном перемещении или неподвижном органе управления топливоподачей неравенство (3) не выполняется и дополнительный воздух не подается. Модель процессов, описанных в [8], отличается от рассмотренной выше в связи с двумя обстоятельствами. Во-первых, в переходном режиме дизеля, вызываемом набросом нагрузки, напряжение на обмотке запорного органа зависит еще и от разности фактического и минимально допустимого давлений в источнике сжатого воздуха, но не зависит от текущего значения угловой скорости ротора турбокомпрессора  $\omega_k$ , во-вторых, отключение подачи дополнительного воздуха при окончании переходного процесса происходит при достижении частотой  $\omega_k$  некоторого порогового значения. Таким образом, можно записать

$$U = \frac{1}{T_H} \int_{t_0}^{t_k} K_{HP}V_{HP} dt + K_{ДД} (P_{ИИ} - P_{ИФ}) \quad (8)$$

где  $K_{ДД}$  – коэффициент передачи датчика давления;

$P_{ИИ}$  – минимально допустимое давление в источнике сжатого воздуха;

$P_{ИФ}$  – фактическое давление в источнике сжатого воздуха.

С учетом (8) вместо (6) запишем соотношение

$$Q_D = \frac{K_{pec}}{T_H} \cdot \frac{K_{\text{ЭДП}} \int_{t_0}^{t_K} K_{HP} V_{HP} dt - K_{ДД} (P_{IH} - P_{IF})}{D_3} \quad (9)$$

Кроме того, для момента отключения дополнительного воздухоснабжения имеем  $Q_D = 0$  при  $\omega_k = \omega_{kn}$ ,

где  $\omega_{kn}$  – пороговое значение угловой скорости турбокомпрессора.

Процесс управления двигателя [9] отличается от предыдущего тем, что напряжение на обмотке органа управления дополнительным воздухоснабжением описывается по закону:

$$U = \frac{1}{T_H} \int_{t_0}^{t_{HH}} (K_{HP} V_{HP} - K_{ДД} P_{IF}) dt \quad (10)$$

где  $t_{HP}$  – время перемещения топливодозирующего органа.

Обобщенная блок – схема устройства подачи дополнительного воздуха в дизель показана на рис. 1.

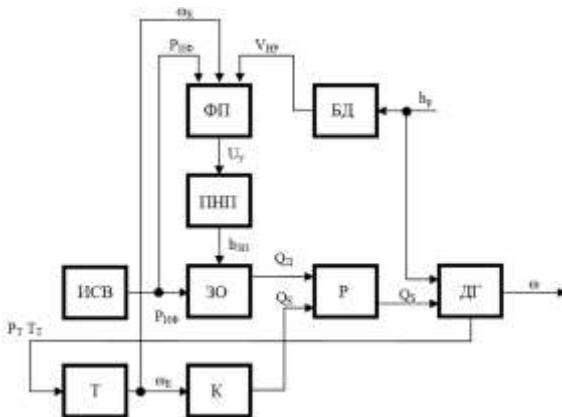


Рис. 1 – Обобщенная блок-схема устройства подачи дополнительного воздуха:

ФП – функциональный преобразователь;

БД – блок дифференцирования;

ПНП – преобразователь «напряжение – перемещение»;

ИСВ – источник сжатого воздуха;

ЗО – запорный орган;

Р – ресивер;

ДГ – дизель – генератор;

Т – турбина;

К – компрессор;

$h_p, V_{IF}$  – выход рейки топливодозирующего органа и скорость его движения;

$\omega$ ,  $\omega_K$  – угловая скорость дизель – генератора и компрессора;  
 $P_T$ ,  $T_T$  – давление и температура газов перед турбиной;  
 $Q_K$ ,  $Q_S$ ,  $Q_D$  – суммарный расход, расход наддувочного и дополнительного воздуха;  
 $U_y$  – напряжение управления;  
 $h_{30}$  – перемещение запорного органа;  
 $P_{\text{ИФ}}$  – фактическое давление в источнике сжатого воздуха.

Выражения (6), (9) и (10) представляют собой математические модели, достаточно полно описывающие процессы преобразования основных параметров, таких, как скорость движения топливодозирующего органа, угловую скорость турбокомпрессора, фактическое и номинальное давления в источнике сжатого воздуха, коэффициенты передачи и постоянные времени ресивера и электродинамического преобразователя и др. в массу дополнительного подаваемого в дизель сжатого воздуха. Эти модели легли в основу создания обобщенной структуры устройства подачи дополнительного воздуха, показанной на рисунке.

**Выводы.** На основании разработанных математических моделей синтезирована обобщенная структура преобразователя, обеспечивающего дополнительное воздухоснабжение дизель – генератора при набросе нагрузки и, тем самым, повышающего его технико – экономические показатели.

**Список литературы:** 1. Костромин А.М. Оптимальное управление локомотивом. – М.: Транспорт, 1979. – 119с. 2. Колыбин Ю.Н. Квазиоптимальные электронные регуляторы переходных режимов стационарных дизель-генераторов с дополнительным воздухоснабжением: Автореферат дис. на соискание степени кандидата технических наук/ Харьковский политехнический институт. – Харьков, 1986. – 18с. 3. Богаевский А.Б. Повышение топливной эффективности мощной транспортной дизельной установки за счет применения микроконтроллерного регулятора частоты вращения и мощности. / А.Б. Богаевский // Сборник докладов, XI научно – техническая конференция с международно участием, «Транспорт, экология - устойчиво развитие», ЕкоVarна. – 2005. – с. 459 – 463. 4. Богаевский А.Б. Определение параметров управления мощной транспортной дизель – генераторной установкой в переходных режимах. / А.Б. Богаевский // Вестник НТУ «ХПИ», тем. вып. «Проблемы автоматизированного электропривода. Теория и практика». Харьков. – 2005. - №45. – с. 291 – 292. 5. Богаевский А.Б. Применение электромагнитных исполнительных двигателей пропорционального типа в системах автоматического регулирования частоты транспортных дизелей / А. Б. Богаевский, А.В. Басов, С.Г. Буряковский // В кн. «Проблемы автоматизированного электропривода». Труды н. – тех. конф. Харьков. – 1997. с. 259 – 260. (Автором запропонована модель електричного виконавчого органу як елементу системи забезпечення подачі палива). 6. Богаєвський О.Б. Оптимізація переходних процесів тепловозних дизелів з застосуванням електронних керуючих систем. / Е.Д. Тартаковський, В.О. Матищ, О.Б. Богаєвський, Д.О. Аулін. // Зб. наук. праць. – Харків: УкрДАЗТ. – 2007. – вип. 86. – с. 177 – 181. (Автором показані переваги електронних систем при забезпеченні переходних режимів тепловозів). 7. Устройство для регулирования подачи дополнительного воздуха в двигатель внутреннего сгорания: А.с. 1495474. СССР. МКИ F02D41/10,23/02/ Борисенко А.Н., Колыбин Ю.Н. –№4238090/25-06; Заявл.28.04.87; Опубл.23.07.89. Бюл. № 27. – 3 с.:ил. 8. Пристрій керування дизелем з наддуванням : Деклараційний патент на корисну модель. № 8373. М. Кл. F02D43/00 41/00. Опубл. 15.08.2005. Бюл. №8. / Кравець В.О., Колибін Ю.М., Ріттер А.В. 9. Пристрій для керування дизелем з наддуванням: Патент на корисну модель №35848, Україна, 2008 : Кравець В.О., Колибін Ю.М., Заполовський М.Й., Баленко О.І.

**Bibliography (transliterated):** 1. Kostromin A.M. Optimal'noe upravlenie lokomotivom. – M.: Transport, 1979. – 119s. 2. Kolybin Ju.N. Kvazioptimal'nye elektronnye regulatory perehodnyh rezhimov stacionarnyh dizel'-generatorov s dopolnitel'nym vozduhosnabzheniem: Avtoreferat dis. na soiskanie stepeni kandidata tehnicheskikh nauk/ Har'kovskij politehnicheskij institut. – Har'kov, 1986. – 18s. 3. Bogaevskij A.B. Povyshenie toplivnoj effektivnosti moshchnoj transportnoj dizel'noj ustanovki za schet primenemija mikrokontrollernogo regulatora chastoty vrashhenija i moshchnosti. / A.B. Bogaevskij // Sbornik dokladov, XI nauchno – tehnicheska konferencija s mezhdunarodno uchastie, «Transport, ekologija - ustojchivo razvitiye», EkoVarna. – 2005. – s. 459 – 463. 4. Bogaevskij A.B. Opredelenie parametrov upravlenija moshchnoj transportnoj dizel' – generatornoj ustanovkoj v perehodnyh rezhimah. / A.B. Bogaevskij // Vestnik NTU «HPI», tem. vyp. «Problemy avtomatizirovannogo elektroprivoda. Teoriya i praktika». Har'kov. – 2005. - №45. – s. 291 – 292. 5. Bogaevskij A.B. Primenenie elektromagnitnyh ispolnitel'nyh dvigatelej proporcional'nogo tipa v sistemah avtomaticeskogo regulirovaniya chastoty transportnyh dizeleljju / A. B. Bogaevskij, A.V. Basov, S.G. Burjakovskij // V kn. «Problemy avtomatizirovannogo elektroprivoda». Trudy n. – teh. konf. Har'kov. – 1997. s. 259 – 260. 6. Bogac'kij O.B. Optimizacija perehidnih procesiv teplovoznih dizeliv z zastosuvannjam elektronnih kerujuchih sistem. / E.D. Tartakovskij, V.O. Matjash, O.B. Bogaevskij, D.O. Aulin. // Zb. nauk. prac'. – Harkiv: UkrDAZT. – 2007. – vip. 86. – s. 177 – 181. 7. Ust-rojstvo dlja regulirovaniya podachi dopolnitel'nogo vozduha v dvigatel' vnutrennego sgoraniya: A.s. 1495474. SSSR. MKI F02D41/10,23/02/ Borsenko A.N., Kolybin Ju.N. –№4238090/25-06; Zajavl.28.04.87; Opubl.23.07.89. Bjul. № 27. – 3 s.:il. 8. Pristrij keruvannja dizelem z nadduvannjam : Deklaracijnj patent na korisnu model'. № 8373. M. Kl. F02D43/00 41/00. Opubl. 15.08.2005. Bjul. №8. / Kravec' V.O., Kolibin Ju.M., Ritter A.V. 9. Pristrij dlja keruvannja dizelem z nadduvannjam: Patent na korisnu model' №35848, Ukraїna, 2008 : Kravec' V.O., Kolibin Ju.M., Zapolovs'kij M.J., Balenko O.I.

*Поступила (received) 12.12.2013*

**О. Г. ВАСИЛЬЧЕНКОВ**, к.т.н., доцент НТУ “ХПИ”

**А. А. ЗУЕВ**, к.т.н., доцент НТУ “ХПИ”;

**Р. А. ДАВЫДОВ**, магистр НТУ “ХПИ”;

## **КОДИРОВАНИЕ И ОПТИМИЗАЦИЯ ПРОЦЕССА ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ ЧЕРЕЗ ЛОКАЛЬНЫЕ И ГЛОБАЛЬНЫЕ СЕТИ**

В статье рассматриваются вопросы оптимального кодирования данных при передаче по локальным и глобальным сетям. Описан алгоритм работы и структурная схема программно-аппаратной системы, которая осуществляет сбор и передачу изображений по запросу пользователя. Приводится пример использования данной системы для обработки биомедицинских данных.

**Ключевые слова:** локальная сеть, глобальная сеть, сервер, клиент, алгоритм, избыточность, ПЭВМ.

**Введение.** В настоящее время информационные технологии (ИТ) получили широкое распространение практически во всех областях человеческой деятельности.

ИТ с использованием автономной ПЭВМ позволяют значительно расширить возможности пользователя, еще более значительный эффект можно получить при объединении отдельных ПЭВМ в локальную компьютерную сеть, которая обеспечивает функционирование нескольких ПЭВМ как единую систему. Вычислительные сети объединяют различные службы, ускоряют документооборот, позволяют хранить необходимую информацию и предоставляют доступ к ней по запросу. Естественным приложением ИТ являются компьютерные телекоммуникации и глобальные сети, обеспечивающие доступ пользователей к глобальным информационным ресурсам и выход в мировое информационное пространство.

Количество информации которую необходимо передавать и обрабатывать растет от года к году. Одним из возможных решений, которое позволяет компенсировать такой рост, является кодирование данных, которое позволяет сократить требования к объему устройств хранения данных и главное, к пропускной способности каналов связи. Условиями его применимости является избыточность информации и возможность установки специального программного обеспечения, либо аппаратуры, как вблизи источника, так и вблизи приемника информации. Оба эти условия легко выполнимы.

**Цель работы.** Показать особенности использования алгоритмов сжатия и передачи биомедицинских данных в распределенной программно-аппаратной системе, через локальные и глобальные сети.