температуры и маршрутов РКУП на форму порошков и формирующуюся в прессовках структуру / Н.М. Русин // Известия высших учебных заведений. Порошковая металлургия и функциональные покрытия. – 2009, № 2. – С. 27-32. 7. Severe plastic deformation of metals: патент № WO 2006/100448 A1: МПК (2006.01) B21C 23/01, B21J 5/00 / Rosochowski A.; власник патенту University of Strathclyde, Велика Британія. – № РСТ/GB2006/000986; заявл. 24.03.2005; опубл. 28.09.2006. – 27 с.: 8 арк. іл. 8. Olejnik L. Methods of fabricating metals for nano-technology / L. Olejnik, A. Rosochowski // Bulletin of the Polish Academy of Sciences. Technical sciences. -2005. – Vol. 53. – N 4. – pp. 413-423. 9. Прес-форма для рівноканального кутового пресування: патент № 32665: МПК (2006) В21Ј 5/00 / Періг О.В., Подлєсний С.В., Кутовий Л.В., Стадник О.М.; власник патенту Донбаська державна машинобудівна академія. — № и200800346; заявл. 10.01.08; опубл. 26.05.08, Бюл. № 10, 08 р. — 2 с. **10.** Прес-форма для рівноканального кутового пресування: патент № 37296: МПК (2006) В21Ј 5/00 / Періг О.В., Подлєсний С.В., Кутовий Л.В., Стадник О.М.; власник патенту Донбаська державна машинобудівна академія. — № и200807059; заявл. 21.05.08; опубл. 25.11.08, Бюл. № 22, 08 р. — 2 с. 11. Прес-форма для рівноканального кутового пресування: патент № 37322: МПК (2006) В21Ј 5/00 / Періг О.В., Подлєсний С.В., Кутовий Л.В., Стадник О.М.; власник патенту Донбаська державна машинобудівна академія. — № и200807469; заявл. 30.05.08; опубл. 25.11.08, Бюл. № 22, 08 р. — 2 с. 12. Прес-форма для рівноканального кутового пресування: патент № 37720: МПК (2006) В21Ј 5/00 / Періг О.В., Подлєсний С.В., Кутовий Л.В., Стадник О.М.; власник патенту Донбаська державна машинобудівна академія. — № и200807459; заявл. 30.05.08; опубл. 10.12.08, Бюл. № 23, 08 р. — 2 с. 13. Периг А.В. Компьютерное моделирование течения материалов при равноканальном угловом прессовании: анализ движения вязкой среды и экспериментальная верификация методом маркеров / А.В. Периг, А.М. Лаптев, Н.Н. Голоденко, А.Ю. Лошманов, М.Г. Литвинов // Обработка металлов давлением. Обработка материалов давлением: Сб. научн. трудов. – Краматорск: ДГМА, 2009. – № 1(20). – С. 57-62. 14. Периг А.В. Численное моделирование вязкого течения материала при равноканальном угловом прессовании через штамп с параллельными скосами / А.В. Периг, С.В. Подлесный, Н.Н. Голоденко, И.И. Бойко, А.А. Ситник // Обработка металлов давлением. Обработка материалов давлением: Сб. научн. трудов. – Краматорск: ДГМА, 2011. – № 2(27). – С. 23-29.

УДК 621.98

КУХАРЬ В.В., канд. техн. наук, доц., ГВУЗ «ПГТУ», Мариуполь *БАЛАЛАЕВА Е.Ю.*, аспирант, ГВУЗ «ПГТУ», Мариуполь *НИКИТЧЕНКО А.А.*, нач. бюро, ООО «ГСКБВ», Мариуполь *ТУЗЕНКО О.А.*, канд. техн. наук, доц., ГВУЗ «ПГТУ», Мариуполь

КОНЕЧНО-ЭЛЕМЕНТНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ НАПРЯЖЕННО-ДЕФОРМИРОВАННОГО СОСТОЯНИЯ СТАНИНЫ КРИВОШИПНОГО ПРЕССА ПРИ РАБОТЕ С УПРУГИМИ КОМПЕНСАТОРАМИ ПОГРЕШНОСТЕЙ НАПРАВЛЕНИЯ ПОЛЗУНА

Путем конечно-элементного моделирования напряженно-деформированного состояния станины открытого кривошипного пресса при работе с упругими компенсаторами погрешностей системы «пресс-штамп» показана эффективность их использовании по сравнению с эксплуатацией прессов без компенсатора. Установка компенсаторов с переменной жесткостью позволяет снизить в станине угловые деформации на 10 - 22 %, а растягивающие напряжения в опасном сечении – на 6 - 10 %.

Шляхом скінчено-елементного моделювання напружено-деформованого стану станини відкритого кривошипного преса при роботі з пружними компенсаторами похибок системи «прес-штамп» показана ефективність їхнього використання в порівнянні з експлуатацією пресів без компенсатора. Встановлення компенсаторів зі змінною. жорсткістю дозволяє знизити в станині преса кутові деформації на 10 - 22 %, а напруження розтягу в небезпечному перерізі – на 6 - 10 %.

By means of the final-element modeling of the intense-deformed condition in the open-bench of crank press during the work with elastic compensators of errors of the «press-die» system the efficiency of their use compared to the exploitation of presses without a compensator is shown. The mounting of the variable hardness elastic compensators makes it possible to reduce in the bench the angular deformation on 10 - 22 %, and the tensile stresses in the dangerous cross-section – on 6 - 10 %.

Работа прессового оборудования сопровождается появлением погрешностей в системе «пресс-штамп», которые тем больше, чем больше технологическая нагрузка. Возникающие перекосы ползуна приводят к развитию Следствием паразитных нагрузок. ЭТОГО является снижение точности штампуемых изделий, ухудшение геометрии реза на разделительных операциях, повышенный износ и поломки направляющих и рабочих частей штампа.

Для снижения паразитных нагрузок в станинах кривошипных прессов и повышения стойкости штампов применяют различные конструкции компенсирующих элементов, которые располагают между опорными поверхностями ползуна и верхней плиты штампа. Перспективным направлением снижения погрешностей системы «пресс-штамп» является использование упругих компенсаторов переменной жесткости [1, 2], основой для которых служат полиуретана, характеризующегося сохранением пластины ИЗ стабильных жесткости на протяжении нескольких характеристик миллионов циклов нагружения. Различной жесткости по длине и ширине достигают, например, перфорированием в пластинах отверстий с переменным шагом. Расчет диаметров и расположения отверстий выполняют после определения жесткости станины и угловых деформаций пресса при заданной нагрузке.

Для оценки напряженно-деформированного состояния (НДС) конструкций в настоящее время применяют программные комплексы на основе метода (МКЭ). Наибольшее распространение конечных элементов получили интегрированные системы, позволяющие выполнять расчет конструкции, проектирование которой осуществляют в САД-системе или САПР. К таким системам относят пакет конечно-элементного анализа ANSYS, интегрированный со средами SolidWorks и AutoCad. Существенная разница между упругими свойствами материала компенсатора (полиуретан) и материала станины и штампа (конструкционные и инструментальные марки сталей) вызывают затруднения при реализации твердотельной модели в конечно-элементных пакетах. Поэтому в работе [3] предложена методика оценки НДС станины пресса путем циклического расчета и сопоставления угловых деформаций станины и различных конструкций плоских компенсаторов.

Целью настоящей работы является анализ угловых деформаций и растягивающих напряжений в станине кривошипного пресса открытого типа при

работе с упругими компенсаторами погрешностей системы «пресс-штамп» различных конструкций и оценка их эффективности.

Согласно алгоритму работы [3], рассчитывали НДС станины кривошипного пресса открытого типа номинальной силой 0,16 МН (рис. 1, а), твердотельная модель которого приведена на рис. 1, б. Виртуальное нагружение задавали путем приложения деформирующей силы P в точке соединения шатуна и ползуна пресса.



Рис. 1. Фотография кривошипного пресса открытого типа (а) и его твердотельная модель (б)

На данной модели были выбраны характерные точки 1-8 (рис. 2), для которых рассчитывали показатели НДС, причем точки 1, 2, 3, 4 симметричны точкам 5, 6, 7, 8 соответственно. После заданной нагружения станины технологической силой Р, получали следующие характеристики: компоненты тензора напряжений σ_r , $σ_{v}, σ_{z}, γ_{xv}, γ_{vz}, γ_{xz};$ интенсивность напряжений σ_i ; эквивалентное напряжение σ_e (по Мизесу).

Рассматривали упругие компенсаторы трех различных конструкций. Первая конструкция (рис. 3, а) представляет собой полиуретановую пластину высотой 14 мм и размерами 220х140 мм, вторая (рис. 3, б) и третья (рис. 3, в) конструкции дополнены отверстиями. Для построения твердотельных моделей использовали конечные элементы (КЭ) типа SOLID92 и SOLID95 (рис. 4). Моделировали нагружение пресса с компенсаторами, причем упругие элементы, приведенные на рис. 3, б и рис. 3, в, размещали двумя способами: более жесткой и менее жесткой стороной к станине. Схема деформации компенсатора приведена на рис. 5.



Рис. 2. Модель кривошипного пресса открытого типа: 1, 5 – точки на верхних радиусах изгибов стоек пресса; 2, 6 – точки на серединах высот стоек пресса (опасное сечение); 3, 7 – точки на нижних радиусах изгибов стоек пресса; 4, 8 – точки на радиусах изгибов станины тыльной стороны пресса



Рис. 3. Конструкции полиуретановых компенсаторов без отверстий (а), с 7-ю отверстиями (б) и с 10-ю отверстиями (в)



Рис. 4. Твердотельные модели с сеткой конечных элементов на верхней поверхности компенсаторов без отверстий (а), с 7-ю отверстиями (б) и с 10-ю отверстиями (в)



Рис. 5. Схема деформации компенсатора без учета перекосов ползуна (а) и с учетом угловой деформации станины (б):

 k_i и Δ_i – жесткость и перемещение i-го KЭ; x_i – расстояние от оси приложения нагрузки до i-го KЭ; N – суммарная реакция в узлах жесткости компенсатора; γ – угловая деформация; M_p – эквивалентный момент реакции

Принимали следующие свойства материала, соответствующие марке полиуретана СКУ-ПФЛ-100: модуль упругости E = 69 МПа, коэффициент Пуассона $\mu = 0,49$. Согласно методике [3] задавали перемещения узлов верхней плоскости Δ_1 и Δ_2 (см. рис. 5, б), при этом в качестве граничных условий на

нижней поверхности компенсатора их принимали равными нулю, после чего производили статический расчет.

По заданной силе P и угловой деформации станины γ для каждого компенсатора определяли величину смещения центра давления и эквивалентный момент реакции M_p , создаваемый упругим элементом.

Для идентификации результатов моделирования компенсаторы обозначены номерами: 1 – компенсатор без отверстий; 2 – компенсатор с 7-ю отверстиями, развернутый менее жесткой стороной к станине пресса; 3 – компенсатор с 7-ю отверстиями, развернутый более жесткой стороной к станине пресса; 4 – компенсатор с 10-ю отверстиями, развернутый менее жесткой стороной к станине пресса; 5 – компенсатор с 10-ю отверстиями, развернутый более жесткой стороной к станине пресса; 5 – компенсатор с 10-ю отверстиями, развернутый более жесткой стороной к станине пресса; 5 – компенсатор с 10-ю отверстиями, развернутый более жесткой стороной к станине пресса.

На рис. 6 приведены зависимости эквивалентного момента реакции M_p , создаваемого упругими компенсаторами различной формы (см. рис. 4), от технологической силы. При нагружении пресса без использования компенсатора $M_p = 0$. При увеличении технологической нагрузки в диапазоне от 70 кН до 150 кН значения момента реакции при использовании компенсатора № 1 возрастают в пределах 14,5÷31,3 Н·мм, при использовании компенсатора № 2 – в пределах 188,8÷434,6 Н·мм, № 3 – 189,2÷421,4 Н·мм, № 4 – 123,1÷280,9 Н·мм, № 5 – 123,4÷246,9 Н·мм. Таким образом, наибольший момент реакции соответствует упругим компенсаторам № 2 и № 3 (с 7-ю отверстиями), т.е. установлено, что разворот компенсатора относительно станины приводит к реализации одинаковых моментов реакции M_p .



Рис. 6. Сравнение графиков зависимостей момента реакции (M_p) , создаваемого различными упругими компенсаторами, от технологической силы (P)

На рис. 7 приведены зависимости угловой деформаций станины γ от технологической силы без применения компенсатора и с использованием компенсаторов переменной жесткости. Результаты моделирования показали, что

при технологической нагрузке в диапазоне от 70 кН до 150 кН величина угловой деформации раскрытия станины без использования компенсатора возрастает в пределах 0,006÷0,013 рад. Использование компенсатора № 1 позволяет снизить угловую деформацию станины на 10 %, использование компенсаторов № 2 и № 3 – на 22 %, компенсаторов № 4 и № 5 – на 17 %. Таким образом, подтверждено, что наиболее эффективным является применение упругих компенсаторов № 2 и № 3 (с 7-ю отверстиями), что обеспечивается наибольшим эквивалентным моментом реакции.

На рис. 8 представлено сравнение зависимостей растягивающих напряжений о от технологической силы в характерной точке «2» (см. рис. 2), полученных при теоретическом расчете и экспериментальной проверке, результаты которых приведены в работе [4], с данными моделирования НДС без использования компенсатора.



Рис 7. Графики зависимостей угловой деформаций станины пресса от технологической силы при использовании упругих компенсаторов



Рис. 8. Графики зависимостей растягивающих напряжений от технологической силы в характерной точке «2» при работе пресса без компенсатора

Увеличение технологической нагрузки от 70 кН до 150 кН приводит к росту величины растягивающего напряжения от 54,7 МПа до 117,4 МПа для теоретических данных, от 55,5 МПа до 115,0 МПа – для данных эксперимента, от 52,5 МПа до 112,5 МПа – для моделирования. При сравнении результатов моделирования с теоретическими данными расчета σ [4] установлено, что величина среднеквадратической ошибки составляет 4,4 %, а при сравнении с результатами эксперимента [4] – 7,5 %.

На рис. 9 приведены зависимости растягивающих напряжений в станине пресса от технологической силы при использовании упругих компенсаторов переменной жесткости для характерных точек «1», «2». «3», «4».



Рис. 9 – Графики зависимостей растягивающих напряжений в характерных точках «1» (а), «2» (б), «3» (в), «4» (г) от технологической силы при использовании упругих компенсаторов переменной жесткости

Анализ полученных зависимостей показал, что использование упругого компенсатора № 1 позволяет снизить растягивающие напряжения в опасном сечении, определяемом точками «2» и «6», на 6 %, а использование компенсаторов № 2, № 3, № 4 и № 5 – в среднем на 10 % по сравнению с работой пресса без компенсатора.

Выводы. На основе разработанной конечно-элементной модели и методики расчета НДС станины пресса при работе с упругими компенсаторами различной формы выполнен расчет угловых деформаций и растягивающих напряжений. Показано, что наиболее эффективным является использование компенсаторов № 2 и № 3 (с 7-ю отверстиями), сопровождающееся реализацией максимального значения эквивалентного момента реакции. Это позволяет снизить угловые деформации станины на 10 – 22 % и растягивающие напряжения в опасном сечении – на 6 – 10 %. Установлено, что монтаж компенсаторов № 2 и № 3 (с 7-ю отверстиями), а также № 4 и № 5 (с 10-ю отверстиями) более жесткой или менее жесткой стороной к тылу пресса существенного влияния на НДС станины не оказывает.

Список литературы: 1. Диамантопуло К. К. Компенсация несоосности системы «пресс-штамп» изношенного штамповочного оборудования / К. К. Диамантопуло, В. В. Кухарь, А. И. Евтеев // Металлургические процессы и оборудование. – Июнь 2005 г. – № 2. – С. 31–34. 2. Пат. 11782 Україна, МПК(2006) В 21 В 23/00. Компенсатор похибок напряму переміщення повзуна преса / Діамантопуло К. К., Кухар В. В., Срмолов Д. В. (Україна); заявник і патентовласник Приазовський держ. техн. ун-т. – № и200505677; заяв. 13.06.2005; опубл. 16.01.2006, Бюл. № 1. – 4 с.; іл. 3. Кухарь В. В. Методика оценки напряженнодеформированного состояния станины кривошипного пресса открытого типа при работе с упругими компенсаторами перекосов ползуна / *В. В. Кухарь*, А. А. Никитченко, Е. Ю. Балалаева, О. А. Тузенко // Захист металургійних машин від поломок: Зб. наук. пр. – Маріуполь: ПДТУ, 2009. – Вип. 11. – С. 176 – 182. 4. Кухарь В. В. Экспериментальное исследование напряжений в станине кривошипного пресса открытого типа при работе с упругими компенсаторами перекосов ползуна / В. В. Кухарь, Е. Ю. Балалаева // Вісник Донбаської державної машинобудівної академії: Зб. наук. пр. – Краматорськ: ДДМА, 2009. – C. 177 – 181.

УДК 621.762.4

САВЕЛОВ Д.В., канд. техн. наук, доц., *ДРАГОБЕЦКИЙ В.В.* докт. техн. наук, проф., КНУ имени Михаила Остроградского, г. Кременчуг

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ВИБРАЦИОННОГО ФОРМОВАНИЯ ИЗДЕЛИЙ ИЗ МЕТАЛЛИЧЕСКИХ ПОРОШКОВ

Уточнена существующая и предложена более общая гипотеза, которая позволяет описать вибрационный процесс формования изделий из конструкционных металлических порошков. Получены теоретические выражения для определения нарастания плотности смеси из металлического порошка в зависимости от величины и вида динамической нагрузки, позволяющие обосновать режимы вибрационного и основные параметры вибрационной машины, построена реологическая модель смеси из металлического порошка.

Ключевые слова: математическая модель, вибрационный процесс, конструкционный металлический порошок, плотность, динамическая нагрузка, вибрационная машина.