

\_\_\_\_\_ . .

. , . .

- , - . -

Matlab / Simulink

(Fuzzy Logic Controller)

« » (

- ); « » ( , ) , « » ( , ) .

25

(2 , 5 ; ) .

1. : «- - -» «+ + +», «+ +», «- - -» «+ +», «0».

	.	--	-	0	+	++
	--	---	---	--	-	0
	-	---	--	-	0	+
	0	--	-	0	+	++
	+	-	0	+	++	+++
	++	0	+	++	+++	+++

« » : [-90°; -30°] – , [-60°; 0°] – , [-30°; 30°] – , [0°; 60°] – , [30°; 90°] – .

« » : [-90°/ ; -30°/ ] – , [-60°/ ; 0°/ ] – , [-30°/ ; 30°/ ] – , [0°/ ; 60°/ ] – , [30°/ ; 90°/ ] – .

;  $y_{max}$  – ,  $T$  – ,  $\Delta = 0,01$  ( 0,57 ).

4 .

**: 1.** . . . . . , 1972. **2.** . . . . . , 1972. **3.** . . . . . , 2004. **4.** . . . . . , 2004. **5.** . . . . . Simulink: . . . . . , 2003.