

2003.-176 . **4.** . . . , . . . , . . . .  
2001. – 136 . **5.** Robert Bosch GmbH, Dieselmotor-Management, 3. vollständige überarbeitete und erweiterte Auflage, 2002. – S. 443. **6.** Diesel-Speichereinspritzsystem Common Rail. Technische Unterrichtung. Gelbe Reihe Bosch. Robert Bosch GmbH. -2002. - 49 c. **7.** *Stegemann J., Meyer S., Rölle T.* .  
Einspritzsystem für eine vollvariable Verlaufsformung // MTZ: Motortechnische Zeitschrift. – 2004. – 65. – 2. – S. 114-121.

629.451.46.015

---

$$\left. \begin{aligned} &= +h_n + y ; \\ u &= u + u , \end{aligned} \right\}$$

$$h - \dots ;$$

$$\left. \begin{aligned} &= / ; u = \frac{b_1^2}{b_1^2} + \frac{b_2^2}{b_2^2} = \frac{b_2^2}{b_2^2} ; \\ &= - \ddot{u} ; \quad = -J \ddot{u} ; \end{aligned} \right\}$$

$$b_1 b_2 - \dots ;$$

$$u' = \frac{\dots}{+(b_2/b_1)^2}$$

$$J - \dots ;$$

$$\left. \begin{aligned} \ddot{u} + \dots &= 0 ; \\ J \ddot{u} - g(-y) + \ddot{u} h + b_2^2 u' (u - u_0) &= 0. \end{aligned} \right\}$$

:

$$\ddot{u} + \dots - h_n = y ;$$

$$J \ddot{u} + (b_2^2 c' - h^2) u - (g + h) u = -(g + h) y + c' b_2^2 u_0,$$

$$\left. \begin{aligned} \ddot{y} + \dots - 2y &= 1y; \\ \ddot{y} + 3y - 4 &= -4y + 5y \cdot 0 \end{aligned} \right\}$$

621.436

....., .., ..

( ).

4 12/14

ICO).

[1,2].

[1]

18,5 - 25 / (3-4  
3-4

[1].

- 10000 .