

**I.C. БЄЛОВ**, канд. фіз.-мат. наук, доц., НТУ «ХПІ»

## ПРО ДЕЯКІ ПЕРЕТВОРЕННЯ НЕВІД'ЄМНИХ КОСИНУС – МНОГОЧЛЕНІВ

Досліджена поведінка невід'ємних косинус – многочленів степеня 4 при перестановці коефіцієнтів при парних косинусах. Встановлено, що при коефіцієнтах при непарних косинуса протилежних знаків норма є найбільшою при монотонних коефіцієнтах

Исследовано поведение неотрицательных косинус – многочленов степени 4 при перестановке коэффициентов при четных косинусах. Установлено, что при коэффициентах при нечетных косинусах противоположных знаков норма является наибольшей при монотонных коэффициентах

The behavior of non-negative cosine - polynomials of degree 4 with a permutation of the coefficients for even cosines is investigated. It is established that the coefficients of the odd cosines of opposite sign is the norm for most monotone coefficients.

**Вступ.** Тригонометричний косинус – многочлен степеня  $n$

$$A(\theta) = a_0 + \sum_{k=1}^n a_k \cos k\theta$$

називається *невід'ємним*, якщо  $A(\theta) \geq 0$  ( $0 \leq \theta \leq \pi$ ) [1]. Коли  $a_0 = E(a_1, a_2, \dots, a_n) > 0$  є найменшим значенням коефіцієнту  $a_0$ , при якому  $A(\theta)$  є невід'ємним, будемо казати, що відповідний косинус – многочлен має  *нормальну форму*. Додатна функція

$$E(\vec{a}) \quad \vec{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$$

є *несиметричною нормою* в  $\mathbb{R}^n$ . В роботі продовжено вивчення перетворень коефіцієнтів  $A(\theta)$ , регулярних відносно  $E$ , розпочате в [2]. Чисельний експеримент свідчить, що при монотонно зростаючих парних коефіцієнтах  $a_2 \leq a_4 \leq \dots$  відповідне значення  $E(a_1, a_2, \dots, a_n)$  в багатьох випадках є найбільшим.

**Постановка задачі.** Ми розглянемо випадок  $n = 4$ , та визначимо деяку область коефіцієнтів, в якій  $E(a_1, a_2, a_3, a_4) \geq E(a_1, a_4, a_3, a_2)$  при  $a_2 \leq a_4$ .

**Розв'язок задачі.** Спочатку розглянемо випадок  $a_1 = a_3 = 0$ .

Теорема 1.  $E(0, a_2, 0, a_4) \geq E(0, a_4, 0, a_2)$  при  $0 \leq a_2 \leq a_4 \leq 4a_2$

Позначимо

$$P(x) = a_2 \cos 2x + a_4 \cos 4x, Q(x) = a_4 \cos 2x + a_2 \cos 4x$$

і покладемо  $u = \cos 2x$ . Тоді

$$P(x) = p(u) = 2a_4u^2 + a_2u - a_4, Q(x) = q(u) = 2a_2u^2 + a_4u - a_2.$$

При  $0 \leq a_2 \leq a_4 \leq 4a_2$  многочлен  $p(u)$  має мінімум в точці

$$u_{\min}^p = -\frac{a_2}{4a_4}, \text{ де він приймає найменше значення } p_{\min} = p(u_{\min}^p) = -\frac{a_2^2 + 8a_4^2}{8a_4}, \text{ а многочлен } q(u) \text{ — мінімум в точці } u_{\min}^q = -\frac{a_4}{4a_2}, \text{ де його}$$

найменше значення  $q_{\min} = q(u_{\min}^q) = -\frac{a_4^2 + 8a_2^2}{8a_2}$ . Порівняємо  $p_{\min}$  і  $q_{\min}$ :

$$\begin{aligned} q_{\min} - p_{\min} &= -\frac{a_4^2 + 8a_2^2}{8a_2} + \frac{a_2^2 + 8a_4^2}{8a_4} = \\ &= \frac{(a_4 - a_2)(9a_2a_4 - a_2^2 - a_4^2)}{8a_2a_4} \geq 0 \text{ при } 0 \leq a_2 \leq a_4 \leq 4a_2. \end{aligned}$$

Теорема 1 доведена.

Теорему 1 можна довести і у такий спосіб. Введемо зручне у наступному позначення  $t = \cos x$   $u = 2t^2 - 1$  ( $|t| \leq 1$ ). Тоді

$$\begin{aligned} P(x) &= p(t) = 8a_4t^4 + (2a_2 - 8a_4)t^2 + a_4 - a_2, \\ Q(x) &= q(t) = 8a_2t^4 + (2a_4 - 8a_2)t^2 + a_2 - a_4, \\ D &= p(t) - q(t) = 2(a_4 - a_2)(t+1)(2t+1)(2t-1)(t-1). \end{aligned}$$

Бачимо, що  $D < 0$  при  $|t| \geq 0,5$ . Якщо зауважити, що

$$\begin{aligned} 2t_{\min}^{q-2} - 1 &= u_{\min}^q = -\frac{a_4}{4a_2}, \quad 2t_{\min}^{q-2} = \frac{4a_2 - a_4}{4a_2}, \\ |t_{\min}^q| &= \sqrt{\frac{4a_2 - a_4}{8a_2}} \geq \frac{1}{2} \quad \text{при } a_2 \leq a_4 \leq 2a_2, \end{aligned}$$

отримаємо

$$p_{\min} \leq p(t_{\min}^q) \leq q(t_{\min}^q) = q_{\min}, \tag{1}$$

що знову доводить теорему 1 при умові  $a_4 \leq 2a_2$ .

Цей шлях можна використати для наступного узагальнення теореми 1. Нехай

$$P_e(x) = a_2 \cos 2x + a_4 \cos 4x, P_o(x) = a_1 \cos x + a_3 \cos 3x,$$

$$P(x) = P_o(x) + P_e(x) = a_1 \cos x + a_2 \cos 2x + a_3 \cos 3x + a_4 \cos 4x,$$

$$\begin{aligned} Q_e(x) &= a_4 \cos 2x + a_2 \cos 4x, Q_o(x) = a_1 \cos x + a_3 \cos 3x, \\ Q(x) &= Q_o(x) + Q_e(x) = a_1 \cos x + a_4 \cos 2x + a_3 \cos 3x + a_2 \cos 4x. \end{aligned}$$

Оскільки  $P_o(x) = Q_o(x)$  маємо  $Q(x) - P(x) = Q_e(x) - P_e(x)$  і вираз справа зводиться до отримання нерівностей (1), точніше до оцінки  $|t_{\min}^q| \geq 0,5$ .

Твердження 1. При

$$0 \leq a_1 \leq a_2 \leq a_4 \leq 2a_2, \quad a_3 = -a_1 \quad (2)$$

маємо

$$t_{\min}^q \leq -\frac{1}{2} \text{ і } E(a_1, a_2, a_3, a_4) \geq E(a_1, a_4, a_3, a_2).$$

Перейдемо до змінної  $t = \cos x$  ( $|t| \leq 1$ ) та отримаємо наступну низку рівностей для обчислення  $t_{\min}^q$  (дивіться подробиці у [3, с.218]):

$$a = \frac{3a_3}{8a_4}, \quad b = \frac{a_2}{8a_4} - \frac{1}{2}, \quad c = \frac{a_1}{8a_4}, \quad Q = (a^2 - 3b)/9,$$

$$R = (2a^3 - 9ab + 27c)/54, \quad D = R^2 - Q^3.$$

Якщо  $D < 0$ , покладемо  $u = \arccos(R/\sqrt[3]{Q^3})/3$  і отримаємо

$$t_{\min}^q = -2\sqrt{Q}\cos(u) - a/3, \quad (3)$$

інакше покладемо  $A = \sqrt[3]{-R + \sqrt{D}}$ ,  $B = \sqrt[3]{-R - \sqrt{D}}$  і отримаємо

$$t_{\min}^q = A + B - \frac{a}{3}. \quad (4)$$

Формули (3), (4) Кардано – Вієта є занадто складними для безпосереднього аналізу, тому ми перевіримо нерівність  $t_{\min}^q \leq -0,5$  у непрямий спосіб. Запишемо умови (2) у вигляді  $Sa \leq t$ ,  $Seqa \leq teq$ , де

$$S = [-1 \ 0 \ 0 \ 0; 1 \ 0 \ 0 \ -1; 0 \ -1 \ 0 \ 1; 0 \ 1 \ 0 \ -2], \quad t = [0; 0; 0; 0],$$

$$Seq = [1 \ 0 \ -1 \ 0], \quad teq = 0,$$

та розглянемо оптимізаційну задачу

$$\begin{aligned} \min(-t_{\min}^q) \\ Sa \leq t \quad Seqa \leq teq \quad a = [a_1; a_2; a_3; a_4] \end{aligned} \quad (5)$$

Її розв'язок за допомогою функції fmincon з MatLab Optimization Toolbox [4] виглядає наступним чином. Виберемо початкове наближення для  $a$ , наприклад,  $a = [7; 2; -7; 3]$  та викличемо

$$[x, fval] = \text{fmincon}(@\text{Calct}_{\min}^q, a, S, t, Seq, teq).$$

Отримаємо такий результат:

Active inequalities (to within options.TolCon = 1e-006):

lower	upper	ineqlin	ineqnonlin
1	1		
4			

a =

0	3.3577	0	1.6789
---	--------	---	--------

fval =

0.5000

Optimization completed: The first-order optimality measure, 1.775141e-009, is less than options. TolFun = 1.000000e-006, and the maximum constraint violation, 0.000000e+000, is less than options. TolCon = 1.000000e-006.

Optimization Metric	Options
first-order optimality = 1.78e-009	TolFun = 1e-006 (default)
max(constraint violation) = 0.00e+000	TolCon = 1e-006 (de- fault)

Аналогічні результати, отримані для багатьох інших початкових даних, дозволяють стверджувати, що при обмеженнях (2) оптимізаційна задача (5) має розв'язок  $\max(t_{\min}^q) = -0,5$ . Твердження 1 обґрунтоване.

Результати чисельного експерименту дозволяють сформулювати більш загальне

Твердження 2. При

$$0 \leq a_2 \leq a_4, \quad a_1 a_3 \leq 0$$

маємо

$$E(a_1, a_2, a_3, a_4) \geq E(a_1, a_4, a_3, a_2)$$

**Висновки.** За допомогою функції fmincon з пакету MatLab перевірене припущення щодо поведінки  $E(a_1, a_2, a_3, a_4)$  при перестановці коефіцієнтів  $a_2$  та  $a_4$ , а саме

$$E(a_1, a_2, a_3, a_4) \geq E(a_1, a_4, a_3, a_2), \quad 0 \leq a_2 \leq a_4, \quad a_1 a_3 \leq 0.$$

**Список літератури:** 1. B.Dumitrescu Posiyive Trigonometric Polynomials and Signal Processing Applications.-Springer. – 2007. – 245p. 2. І.С.Белов Правий зсув нейдемних косинус – многочленів. // Вісник НТУ «ХПІ». – Вип.2. – 2012. – С.30-34. 3. Б.Л. ван дер Варден Алгебра. – Москва, Наука. – 1979. – 623 с. 4. MatLab2010 Control ToolBox. – Users Guide. – 2010. – 78p.

Надійшла до редколегії 03.04.2012