

ПІДСИСТЕМА КОНТРОЛЮ ТА РЕГУЛЮВАННЯ ПАРАМЕТРІВ АВТОМАТИЗОВАНОГО ЛАНДШАФТНОГО ПОЛИВУ

канд. техн. наук, доц. О.А. Козіна, магістр В.О. Сміян, Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут", м. Харків.

У роботі розглянуті питання розробки підсистеми контролю та керування за системою автоматизованого ландшафтного поливу. Основним критерієм підсистеми буде автоматизація роботи у залежності від налаштувань користувача та погодних умов та гнучкість у керуванні та контролем за якістю роботи. За основу обрана готова системи автоматизованого поливу. Підсистема складається з апаратного та програмного комплексу. Апаратний комплекс складається з датчиків контролю за погодними умовами та системи подачі води. Був проведений розрахунок гідравлічної системи ландшафтного поливу. Програмний комплекс буде приймати данні з апаратного комплексу, проводити обчислення та виносити результат, що до способу поливу та його кількості. Результат обчислення буде формуватись на основі зовнішніх факторів, таких як погодні умови, тип ландшафту та ґрунту, та вимог користувача.

Отримані результати свідчать про якість та коректність роботи підсистеми автоматизованого ландшафтного поливу.